

Procedura di chiamata a 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli ordinari, riservata a professori associati in servizio nell'Ateneo, ai sensi dell'Art. 24, c. 6 della L. 240/2010, Dipartimento di Ingegneria Civile, Informatica e delle Tecnologie Aeronautiche, Settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04

VERBALE N. 2

Alle ore 17.30 del giorno 18/07/2023 si è svolta la riunione in forma telematica tra i seguenti Professori:

- Prof. Stefano Panzieri
- Prof. Giuseppe Oriolo
- Prof. Fabrizio Caccavale

membri della Commissione nominata con D.R. n. 55750 del 26/06/2023.

La Commissione, presa visione delle domande e della documentazione inviata, delle pubblicazioni effettivamente inviate, delle eventuali esclusioni operate dagli uffici e delle rinunce sino ad ora pervenute, prende atto che i candidati da valutare ai fini della procedura sono n. 1, e precisamente:

1. Andrea Gasparri.

I Commissari dichiarano di non avere relazioni di parentela e affinità entro il 4° grado incluso con il candidato (art. 5 comma 2 D.lgs. 07.05.48 n. 1172).

Dichiarano, altresì, che non sussistono le cause di astensione di cui all'art. 51 c.p.c..

La Commissione, quindi, procede a visionare la documentazione che il candidato ha inviato presso l'Università degli Studi Roma Tre.

Vengono, dunque, prese in esame solo le pubblicazioni corrispondenti all'elenco delle stesse allegato.

Il Presidente ricorda che le pubblicazioni redatte in collaborazione con i membri della Commissione e con i terzi possono essere valutate solo se rispondenti ai criteri individuati nella prima riunione.

Vengono esaminate le pubblicazioni del candidato Andrea Gasparri; da parte di ciascun commissario, si procede all'esame del curriculum, dei titoli e delle pubblicazioni ai fini della formulazione dei singoli giudizi da parte degli stessi

commissari; poi, ciascun Commissario formula il proprio giudizio individuale e la Commissione quello collegiale.

I giudizi dei singoli commissari e quello collegiale sono allegati al presente verbale quale sua parte integrante (all. a).

Terminata la valutazione del curriculum, dei titoli e delle pubblicazioni del candidato da parte di ciascun commissario, la Commissione inizia a esaminare collegialmente il candidato. La discussione collegiale avviene attraverso la comparazione dei giudizi individuali considerando i titoli e i lavori scientifici inviati.

Terminata la valutazione collegiale del candidato, il Presidente invita la Commissione a indicare il vincitore della procedura di chiamata.

Ciascun commissario, dunque, esprime un voto positivo a un candidato; è dichiarato vincitore il candidato che ha ottenuto un maggior numero di voti positivi.

Pertanto, la Commissione all'unanimità dei componenti, indica il candidato Andrea Gasparri vincitore della procedura di chiamata per la copertura di n. 1 posto di Professore universitario di I fascia per il settore concorsuale 09/G1 s.s.d. ING-INF/04 Dipartimento di Ingegneria Civile, Informatica e delle Tecnologie Aeronautiche.

Il Presidente, dato atto di quanto sopra invita la Commissione a redigere collegialmente la relazione in merito alla proposta di chiamata controllando gli allegati che ne fanno parte integrante; la relazione viene, infine, riletta dal Presidente e approvata senza riserva alcuna dai Commissari, che la sottoscrivono.

La Commissione viene sciolta alle ore 18:45

Roma, 18/07/2023

Letto approvato e sottoscritto seduta stante.

La Commissione

- F.to digitalmente Prof. Stefano Panzieri
- F.to digitalmente Prof. Giuseppe Oriolo
- F.to digitalmente Prof. Fabrizio Caccavale

ALLEGATO A)
Giudizi sui titoli e sulle pubblicazioni:

CANDIDATO: Andrea GASPARRI.

Note generali

Dalla documentazione presentata si evince, tra l'altro, che:

Notizie biografiche

Laurea quinquennale in Ingegneria Informatica presso l'Università degli Studi Roma Tre nel 2004 – votazione 110/110 e lode. Dottorato di Ricerca in Informatica ed Automazione presso l'Università degli Studi Roma Tre nel 2008. Ricercatore a tempo indeterminato presso il Dipartimento di Informatica ed Automazione dell'Università degli Studi Roma Tre dal 2011 al 2016. Professore Associato presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi Roma Tre dal 2016 ad oggi. Abilitazione Scientifica Nazionale alle funzioni di professore universitario di Prima Fascia nel Settore Concorsuale 09/G1 – AUTOMATICA dal 15/10/2018. Ad oggi (da banca dati SCOPUS) ha 1587 citazioni e un h-index pari a 20.

Attività didattica

Attribuzione degli insegnamenti di

1. Robotics (3 ECTS) dal 2022 ad oggi
2. Complex robotic systems laboratory (3 ECTS) dal 2020 ad oggi
3. Dynamics and Control of Complex Systems (9 ECTS) dal 2020 ad oggi
4. Basis of Automatic Control (6 ECTS) dal 2016 ad oggi
5. System and Control Theory (12 ECTS) dal 2011 ad 2020
6. System and Control Theory (6 ECTS) dal 2008 al 2021

LAVORI SCIENTIFICI PRESENTATI:

- 1) M. Santilli, P. Mukherjee, R. K. Williams and A. Gasparri, "Multirobot Field of View Control With Adaptive Decentralization," in IEEE Transactions on Robotics, vol. 38, no. 4, pp. 2131-2150, Aug. 2022. (Full Paper) [doi: 10.1109/TRO.2022.3142660]
- 2) M. Santilli, M. Franceschelli and A. Gasparri, "Dynamic Resilient Containment Control in Multirobot Systems," in IEEE Transactions on Robotics, vol. 38, no. 1, pp. 57-70, Feb. 2022. (Full Paper) [doi: 10.1109/TRO.2021.3057220]
- 3) A. Gasparri, L. Sabattini and G. Ulivi, "Bounded Control Law for Global Connectivity Maintenance in Cooperative Multirobot Systems," in IEEE Transactions on Robotics, vol. 33, no. 3, pp. 700-717, June 2017. (Full Paper) [doi: 10.1109/TRO.2017.2664883]
- 4) R. K. Williams, A. Gasparri, A. Priolo and G. S. Sukhatme, "Evaluating Network Rigidity in Realistic Systems: Decentralization, Asynchronicity, and

- Parallelization," in IEEE Transactions on Robotics, vol. 30, no. 4, pp. 950-965, Aug. 2014. (Full Paper) [doi: 10.1109/TRO.2014.2315713]
- 5) P. Brass, F. Cabrera-Mora, A. Gasparri and J. Xiao, "Multirobot Tree and Graph Exploration," in IEEE Transactions on Robotics, vol. 27, no. 4, pp. 707-717, Aug. 2011. (Full Paper) [doi: 10.1109/TRO.2011.2121170]
 - 6) A. Gasparri and A. Marino, "A Distributed Framework for k-hop Control Strategies in Large-Scale Networks Based on Local Interactions," in IEEE Transactions on Automatic Control, vol. 65, no. 5, pp. 1825-1840, May 2020. (Full Paper) [doi: 10.1109/TAC.2019.2926595]
 - 7) G. Oliva, A. I. Rikos, C. N. Hadjicostis and A. Gasparri, "Distributed Flow Network Balancing With Minimal Effort," in IEEE Transactions on Automatic Control, vol. 64, no. 9, pp. 3529-3543, Sept. 2019. (Full Paper) [doi: 10.1109/TAC.2019.2891443]
 - 8) M. Santilli, M. Franceschelli, and A. Gasparri, "Secure rendezvous and static containment in multi-agent systems with adversarial intruders," in Automatica, vol. 143, n. 110456, Sept. 2022. (Full Paper) [doi: 10.1016/j.automatica.2022.110456]
 - 9) M. Franceschelli and A. Gasparri, "Multi-stage discrete time and randomized dynamic average consensus," in Automatica, vol. 99, pp. 69-81, Jan. 2019. (Full Paper) [doi: 10.1016/j.automatica.2018.10.009]
 - 10) E. Garone, A. Gasparri, and F. Lamonaca, "Clock synchronization protocol for wireless sensor networks with bounded communication delays," in Automatica, vol. 59, pp. 60-72, Sept. 2015. (Full Paper) [doi: 10.1016/j.automatica.2015.06.014]
 - 11) M. Franceschelli, A. Pilloni and A. Gasparri, "Multi-Agent Coordination of Thermostatically Controlled Loads by Smart Power Sockets for Electric Demand Side Management," in IEEE Transactions on Control Systems Technology, vol. 29, no. 2, pp. 731-743, March 2021. (Full Paper) [doi: 10.1109/TCST.2020.2974181]
 - 12) M. Santilli, A. Furchi, G. Oliva and A. Gasparri, "A Finite-Time Protocol for Distributed Time-Varying Optimization Over a Graph," in IEEE Transactions on Control of Network Systems, pp. 1-12, May 2023. Early Access. (Full Paper) [doi: 10.1109/TCNS.2023.3272220]

ALTRI TITOLI

- 1) Affiliation as "Collaborateur Scientifique" at the "Automatics and Systems Department (SAAS)" of the "Université libre de Bruxelles (ULB)" and co-supervisor role for the Ph.D. candidate Nicolas Bono Rossello
- 2) Young Author Award Certificate and Finalist Certificate at IFAC AGRICONTROL 2019
- 3) IEEE RAS Italian Chapter "Fabrizio Flacco" Young Author Best Paper Award 2018
- 4) Best Multi-Robot Systems Paper Award Finalist Certificate at IEEE ICRA 2017

- 5) Teaching Mobility Scholarship for teaching activity (STA) within the LLP Erasmus program aa 2011/2012
- 6) Visiting Fellowship under the Ming Hsieh Visitors Program at the University of Southern California (USC) in 2013
- 7) Visiting Researcher at the Department of Electrical Engineering of the City College of New York (CCNY), in New York City in 2008
- 8) Visiting Researcher at the Department of Electrical and Computer Engineering at Virginia Tech in 2017
- 9) Appointment as Associate Editor for the Chair of the Conference Editorial Board (CEB) for the IEEE Control Systems Society (CSS) in 2017
- 10) Appointment as Associate Editor for the IEEE Transactions on Cybernetics in 2017
- 11) Appointment as Associate Editor for the IEEE Transactions on Control of Network Systems in 2021
- 12) Appointment as Steering Committee Member for the IEEE RAS Technical Committee on Multi-Robot Systems in 2015
- 13) Appointment as Committee Member for the IEEE CSS Technical Committee on Networks and Communication Systems in 2015
- 14) Patent Certificate for an Industrial Invention
- 15) Scientific Coordinator for the H2020 Project PANTHEON (Grant Agreement No: 774571)
- 16) Scientific Coordinator for the H2020 Project CANOPIES (Grant Agreement No: 101016906)
- 17) Local Scientific Coordinator for the FIRB - Future in Research 2008 Project NECTAR
- 18) Local Scientific Coordinator for the POR FESR Lazio 2014-2020 - Action 1.1.4 "Strategic Projects 2019" Project PARADISE (Application No. PROT. A0320-2019- 28128)
- 19) Local Scientific Coordinator for the POR FESR Lazio 2014-2020 - Action 1.2.1 "Research Groups 2020" Project AGRORAMA (Application No. PROT. A0375-2020- 36753)
- 20) National Scientific Qualification as Full Professor in "09/G1 Automatica" in the call 2016/2018

giudizi individuali:

Commissario Prof. Stefano Panzieri

Il candidato ha effettuato una estesa attività di ricerca sia teorica, sia sperimentale pienamente coerente con le tematiche del settore scientifico disciplinare di riferimento. Ha dimostrato sia elevate capacità organizzative nella gestione di alcuni progetti europei sull'agricoltura di precisione da lui coordinati, sia capacità scientifiche eccellenti confermate da pubblicazioni di rilievo su riviste di primaria importanza. Ha dato contributi in diversi settori della robotica e del controllo multiagente, così come nei networked systems. Sul fronte della didattica mostra una piena maturità. Nel complesso il livello del candidato è valutato ottimamente.

Commissario Prof. Giuseppe Oriolo

L'attività scientifica del candidato si è concentrata nei settori del controllo non lineare, della robotica e dei sistemi multi-agente. Essa è di notevole spessore, con contributi originali e importanti sia dal punto di vista metodologico che da quello applicativo, pubblicati su riviste di prestigio del settore scientifico-disciplinare di riferimento. Dal punto di vista organizzativo, il candidato ha avviato e gestito diversi progetti di ricerca, alcuni dei quali di notevole portata e finanziamento. Infine, l'attività didattica è stata continuativa, rilevante e del tutto adeguata al ruolo. Nel complesso, il livello del candidato appare ottimo.

Commissario Prof. Fabrizio Caccavale

L'attività di ricerca del candidato è da ritenersi di livello ottimo per impatto, ampiezza, continuità e coerenza con le tematiche del settore scientifico disciplinare, come testimoniato anche da numerose pubblicazioni di rilievo su riviste di primaria importanza su temi di robotica e sistemi multi-agente. Si evincono apprezzabili capacità di attrazione di risorse per la ricerca e capacità organizzative, come testimoniato anche dal coordinamento di progetti di rilievo, anche in ambito europeo. Apprezzabile è l'impegno didattico, anch'esso continuo e di buona intensità. Nel complesso, il livello del candidato appare ottimo.

giudizio collegiale:

Il candidato presenta un'attività di ricerca di ottimo livello all'interno della quale si riscontrano contributi teorici di grande rilevanza, con una attività sperimentale di elevato spessore. La produzione scientifica è caratterizzata quindi da ottima qualità, continuità e impatto.

La partecipazione ad alcuni progetti europei come coordinatore nel settore dell'agricoltura di precisione evidenzia il suo grande impegno nell'ambito della robotica e della ricerca applicata e la sua capacità organizzativa e gestionale. La ricerca

teorica vede contributi con un alto contenuto innovativo nel settore dei networked systems sia per quanto attiene il controllo, sia per quanto riguarda la stima distribuita. Il settore dei sistemi multirobot è stato approcciato in diverse pubblicazioni con ottimi esiti. Sul fronte della didattica ha insegnato in numerosi contesti, dai corsi di base propri dell'Automatica a quelli emergenti riguardanti i sistemi multi-agente. Complessivamente la commissione giudica il profilo del candidato di livello ottimo.

ALLEGATO 2)

RELAZIONE della commissione giudicatrice della procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli ordinari, riservata a professori associati in servizio nell'Ateneo, ai sensi dell'Art. 24, c. 6 della L. 240/2010, Dipartimento di Ingegneria Civile, Informatica e delle Tecnologie Aeronautiche, Settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04.

La commissione giudicatrice per la procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli ordinari, si è riunita nei seguenti giorni ed orari:

I riunione: giorno 13/07/2023 dalle ore 17:30 alle ore 18:00;

II riunione: giorno 18/07/2023 dalle ore 17:30 alle ore 18:45;

La Commissione ha tenuto complessivamente n. 2 riunioni iniziando i lavori il 13/07/2023 e concludendoli il 18/07/2023.

- Nella prima riunione ha proceduto a fissare in dettaglio i criteri di massima per la valutazione dei candidati;
- Nella seconda riunione, presa visione delle domande e della documentazione inviata, ha valutato i titoli, le pubblicazioni scientifiche e l'attività didattica dell'unico candidato ritenendolo in possesso dei requisiti idonei alla chiamata per professore di prima fascia.

La Commissione redige la seguente relazione in merito alla proposta di chiamata del Prof. Andrea GASPARRI vincitore della procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli ordinari, Dipartimento di Ingegneria Civile, Informatica e delle Tecnologie Aeronautiche, settore concorsuale 09/G1 s.s.d. ING-INF/04.

Il candidato presenta un'attività di ricerca di ottimo livello all'interno della quale si riscontrano contributi teorici di grande rilevanza, con una attività sperimentale di elevato spessore. La produzione scientifica è caratterizzata quindi da ottima qualità, continuità e impatto.

La partecipazione ad alcuni progetti europei come coordinatore nel settore dell'agricoltura di precisione evidenzia il suo grande impegno nell'ambito della robotica e della ricerca applicata e la sua capacità organizzativa e gestionale. La ricerca teorica vede contributi con un alto contenuto innovativo nel settore dei networked systems sia per quanto attiene il controllo, sia per quanto riguarda la stima distribuita. Il settore dei sistemi multirobot è stato approcciato in diverse pubblicazioni con ottimi esiti. Sul fronte della didattica ha insegnato in numerosi contesti, dai corsi di base propri dell'Automatica a quelli emergenti riguardanti i sistemi multi-agente. Complessivamente la commissione giudica il profilo del candidato di livello ottimo.

Il Prof. Stefano Panzieri Presidente della presente Commissione si impegna a consegnare tutti gli atti concorsuali (costituiti da una copia dei verbali delle singole riunioni, dei quali costituiscono parte integrante i giudizi individuali e collegiali espressi su ciascun candidato, ed una copia della relazione), al Responsabile del Procedimento.

La Commissione viene sciolta alle ore 18.45.

Roma, 18/07/2023

Letto approvato e sottoscritto seduta stante.

La Commissione

- F.to digitalmente Prof. Stefano Panzieri

- F.to digitalmente Prof. Giuseppe Oriolo

- F.to digitalmente Prof. Fabrizio Caccavale